02.06.00

日本国特許庁 PATENT OFFICE JAPANESE GOVERNMENT

09/762952

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日 Date of Application:

1999年 6月17日

27 200 2000

出 顧 番 号 Application Number:

平成11年特許願第171312号

株式会社ナムコ

PRIORITY DOCUMENT

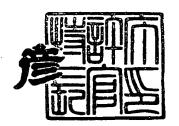
COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

2000年 6月29日

特 許 庁 長 官 Commissioner, Patent Office

近 藤

隆



特平11-17131

【書類名】

特許願

【整理番号】

NN109801

【提出日】

平成11年 6月17日

【あて先】

特許庁長官殿

【国際特許分類】

A63F 9/22

【発明者】

【住所又は居所】

東京都大田区多摩川2丁目8番5号 株式会社ナムコ内

【氏名】

林 篤

【特許出願人】

【識別番号】 000134855

【氏名又は名称】 株式会社ナムコ

【代理人】

【識別番号】

100090387

【弁理士】

【氏名又は名称】 布施 行夫

【電話番号】

03-5397-0891

【選任した代理人】

【識別番号】 100090479

【弁理士】

【氏名又は名称】 井上 一

【電話番号】

03-5397-0891

【選任した代理人】

【識別番号】

100090398

【弁理士】

【氏名又は名称】 大渕 美千栄

【電話番号】

03-5397-0891

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 039479

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 9814051

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 画像生成システム及び情報記憶媒体

【特許請求の範囲】

【請求項1】 画像を生成するための画像生成システムであって、

複数の部位により構成されるオブジェクトの第Nの部位がヒットされた場合に、ヒット情報に基づく物理シミュレーションにより第Nの部位を動かすと共に第N+1の部位、第N+2の部位、第N+3の部位・・・・にヒット情報を順次伝達し、伝達されたヒット情報に基づく物理シミュレーションにより第N+1の部位、第N+2の部位、第N+3の部位・・・を順次動かして、オブジェクトのモーションを生成する手段と、

モーションが生成されたオブジェクトの画像を含む画像を生成する手段と、 を含むことを特徴とする画像生成システム。

【請求項2】 請求項1において、

ヒット情報が、ヒット方向に向く力ベクトルであり、

前記力ベクトルにより求められる回転モーメントにより各部位を動かすことを 特徴とする画像生成システム。

【請求項3】 請求項2において、

各部位にカベクトルを伝達する際に、伝達するカベクトルの大きさを順次減衰 させることを特徴とする画像生成システム。

【讃求項4】 讃求項1乃至3のいずれかにおいて、

各部位の角速度に応じた回転抵抗力を、各部位に作用させることを特徴とする 画像生成システム。

【請求項5】 請求項1乃至4のいずれかにおいて、

オブジェクトを所与の姿勢に戻すための復元力を、各部位に作用させることを 特徴とする画像生成システム。

【請求項6】 請求項1乃至5のいずれかにおいて、

オブジェクトがヒットされた場合に、オブジェクトのモーションをモーション データに基づき再生する処理から、オブジェクトのモーションを物理シミュレー ションにより生成する処理に切り替えることを特徴とする画像生成システム。

【請求項7】 請求項1乃至6のいずれかにおいて、

所与の条件が成立した場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する処理に切り替えることを特徴とする画像生成システム。

【請求項8】 画像を生成するための画像生成システムであって、

複数の部位により構成されるオブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する手段と、

オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する手段と、

オブジェクトがヒットされた場合に、オブジェクトのモーションをモーション データに基づき再生する処理から、オブジェクトのモーションを物理シミュレー ションにより生成する処理に切り替える手段と、

を含むことを特徴とする画像生成システム。

【請求項9】 画像を生成するための画像生成システムであって、

複数の部位により構成されるオブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する手段と、

オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する手段と、

所与の条件が成立した場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する処理に切り替える手段と、

を含むことを特徴とする画像生成システム。

【請求項10】 請求項7又は9において、

オブジェクトがヒットされてから所与の時間が経過した場合及びオブジェクトのパラメータが所与の値になった場合の少なくとも一方の場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理に切り替えることを特徴とする画像生成システム。

【請求項11】 請求項6乃至10のいずれかにおいて、

物理シミュレーションにより生成されるモーションとモーションデータに基づ

き再生されるモーションとを繋ぐ繋ぎモーションを、オブジェクトに行わせることを特徴とする画像生成システム。

【請求項12】 コンピュータが使用可能な情報記憶媒体であって、

複数の部位により構成されるオブジェクトの第Nの部位がヒットされた場合に、ヒット情報に基づく物理シミュレーションにより第Nの部位を動かすと共に第N+1の部位、第N+2の部位、第N+3の部位・・・にヒット情報を順次伝達し、伝達されたヒット情報に基づく物理シミュレーションにより第N+1の部位、第N+2の部位、第N+3の部位・・・を順次動かして、オブジェクトのモーションを生成する手段と、

モーションが生成されたオブジェクトの画像を含む画像を生成する手段と、を実現するための情報を含むことを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項13】 請求項12において、

ヒット情報が、ヒット方向に向く力ベクトルであり、

前記力ベクトルにより求められる回転モーメントにより各部位を動かすことを 特徴とする情報記憶媒体。

【請求項14】 請求項13において、

各部位に力ベクトルを伝達する際に、伝達する力ベクトルの大きさを順次減衰 させることを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項15】 請求項12乃至14のいずれかにおいて、

各部位の角速度に応じた回転抵抗力を、各部位に作用させることを特徴とする 情報記憶媒体。

【請求項16】 請求項12乃至15のいずれかにおいて、

オブジェクトを所与の姿勢に戻すための復元力を、各部位に作用させることを 特徴とする情報記憶媒体。

【請求項17】 請求項12乃至16のいずれかにおいて、

オブジェクトがヒットされた場合に、オブジェクトのモーションをモーション データに基づき再生する処理から、オブジェクトのモーションを物理シミュレー ションにより生成する処理に切り替えることを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項18】 請求項12乃至17のいずれかにおいて、

所与の条件が成立した場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理に切り替えることを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項19】 コンピュータが使用可能な情報記憶媒体であって、

複数の部位により構成されるオブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する手段と、

オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する手段と、

オブジェクトがヒットされた場合に、オブジェクトのモーションをモーション データに基づき再生する処理から、オブジェクトのモーションを物理シミュレー ションにより生成する処理に切り替える手段と、

を実現するための情報を含むことを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項20】 コンピュータが使用可能な情報記憶媒体であって、

複数の部位により構成されるオブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する手段と、

オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する手段と、

所与の条件が成立した場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに 基づき再生する処理に切り替える手段と、

を実現するための情報を含むことを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項21】 請求項18又は20において、

オブジェクトがヒットされてから所与の時間が経過した場合及びオブジェクトのパラメータが所与の値になった場合の少なくとも一方の場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理に切り替えることを特徴とする情報記憶媒体。

【請求項22】 請求項17乃至21のいずれかにおいて、

物理シミュレーションにより生成されるモーションとモーションデータに基づ き再生されるモーションとを繋ぐ繋ぎモーションを、オブジェクトに行わせるこ とを特徴とする情報記憶媒体。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、画像生成システム及び情報記憶媒体に関する。

[0002]

【背景技術及び発明が解決しようとする課題】

従来より、仮想的な3次元空間であるオブジェクト空間内の所与の視点から見える画像を生成する画像生成システムが知られており、いわゆる仮想現実を体験できるものとして人気が高い。ガンゲームを楽しむことができる画像生成システムを例にとれば、プレーヤ(操作者)は、銃などを模して作られたガン型コントローラ(シューティングデバイス)を用いて、画面に映し出される敵キャラクタ(オブジェクト)などの標的オブジェクトをシューティングすることで、3次元ゲームを楽しむ。

[0003]

さて、このような画像生成システムでは、プレーヤの仮想現実感の向上のために、よりリアルな画像を生成することが重要な技術的課題になっている。従って、敵キャラクタのモーションについてもリアルに表現できることが望まれる。そして、これまでの画像生成システムでは、予め用意されたモーションデータを選択し、選択されたモーションデータに基づきモーション再生することで敵キャラクタのモーションを表現していた。

[0004]

しかしながら、このようにモーションデータに基づきモーション再生する手法 には、以下のような問題点があった。

- (1) 敵キャラクタを撃っても、敵キャラクタはいつも同じ動きしか行わないため、モーションの表現が単調になる。
- (2) 敵キャラクタに追い撃ちをかけた場合に、1発目のショット(弾)のヒットにより開始したモーション再生が、2発目のショットのヒットにより打ち切られてしまい、敵キャラクタのモーションが不自然になる。
- (3) 敵キャラクタのモーションのバリエーションを増やすためには、それに比

例してモーションデータを増やす必要がある。しかしながら、モーションデータ を記憶するメモリの容量は有限であるため、モーションのバリエーションの増加 には限界がある。

[0005]

本発明は、以上のような課題に鑑みてなされたものであり、その目的とするところは、よりリアルでバラエティ度が高く自然なモーション表現を少ないデータ量で実現できる画像生成システム及び情報記憶媒体を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】

上記課題を解決するために、本発明は、画像を生成するための画像生成システムであって、複数の部位により構成されるオブジェクトの第Nの部位がヒットされた場合に、ヒット情報に基づく物理シミュレーションにより第Nの部位を動かすと共に第N+1の部位、第N+2の部位、第N+3の部位・・・・にヒット情報を順次伝達し、伝達されたヒット情報に基づく物理シミュレーションにより第N+1の部位、第N+2の部位、第N+3の部位・・・を順次動かして、オブジェクトのモーションを生成する手段と、モーションが生成されたオブジェクトの画像を含む画像を生成する手段とを含むことを特徴とする。また本発明に係る情報記憶媒体は、コンピュータにより使用可能な情報記憶媒体であって、上記手段を実現(実行)するための情報(プログラム或いはデータ等)を含むことを特徴とする。また本発明に係るプログラムは、コンピュータにより使用可能なプログラムであって、上記手段を実現(実行)するための処理ルーチンを含むことを特徴とする。

[0007]

本発明によれば、オブジェクトの第Nの部位がヒットされると、ヒット情報に基づく物理シミュレーション(疑似的な物理シミュレーションを含む)により、第Nの部位が動く(回転又は移動する)ようになる。また、ヒット情報が第N+1、第N+2の部位等に順次伝達され、伝達されたヒット情報に基づいて第N+1、第N+2の部位等が動くようになる。本発明によれば、このようにしてオブジェクトのモーションが生成されるため、例えばヒット位置、ヒット方向等に応

じて、オブジェクトが異なったモーションを行うようになる。この結果、リアル で多様なモーション表現を実現できる。

[0008]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、ヒット 情報が、ヒット方向に向くカベクトルであり、前記カベクトルにより求められる 回転モーメントにより各部位を動かすことを特徴とする。このようにすれば、カ ベクトルで各部位を動かしたり、カベクトルを各部位に伝達するだけという簡素 な処理で、リアルで多様なモーション表現を実現できるようになる。

[0009]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、各部位 に力ベクトルを伝達する際に、伝達する力ベクトルの大きさを順次減衰させるこ とを特徴とする。このようにすれば、ヒット位置に近い部位ほど大きく動くよう になり、リアルなモーション変化を簡素な処理で実現できるようになる。

[0010]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、各部位 の角速度に応じた回転抵抗力を、各部位に作用させることを特徴とする。このよ うにすれば、各部位の角速度が過大になって、生成されるモーションが不自然な ものになってしまう事態を防止できるようになる。

[0011]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、オブジェクトを所与の姿勢に戻すための復元力を、各部位に作用させることを特徴とする。このようにすれば、例えば、連続してヒットされた場合にも、なかなか倒されないようなオブジェクトを表現できるようになる。

[0012]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、オブジェクトがヒットされた場合に、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理から、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理に切り替えることを特徴とする。

[0013]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、所与の 条件が成立した場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションによ り生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再 生する処理に切り替えることを特徴とする。

[0014]

また本発明は、画像を生成するための画像生成システムであって、複数の部位により構成されるオブジェクトのモーションをモーションにより生成する手段と、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する手段と、オブジェクトがヒットされた場合に、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理から、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理に切り替える手段とを含むことを特徴とする。また本発明に係る情報記憶媒体は、コンピュータにより使用可能な情報記憶媒体であって、上記手段を実現(実行)するための情報(プログラム或いはデータ等)を含むことを特徴とする。また本発明に係るプログラムは、コンピュータにより使用可能なプログラムであって、上記手段を実現(実行)するための処理ルーチンを含むことを特徴とする。

[0015]

本発明によれば、例えばオブジェクトがヒットされる前は、モーション再生によりオブジェクトが動き、オブジェクトがヒットされると、モーション生成によりオブジェクトが動くようになる。従って、ヒット前においては、モーション生成によってはその実現が難しいオブジェクトの動きを、モーション再生を利用して簡易に実現できるようになる。一方、ヒット後においては、モーション再生によっては多くのモーションデータ量が必要になるオブジェクトの多彩な動きを、モーション生成を利用して少ないデータ量で実現できるようになる。

[0016]

また本発明は、画像を生成するための画像生成システムであって、複数の部位により構成されるオブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する手段と、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する手段と、所与の条件が成立した場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレ

ーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理に切り替える手段とを含むことを特徴とする。また本発明に係る情報記憶媒体は、コンピュータにより使用可能な情報記憶媒体であって、上記手段を実現(実行)するための情報(プログラム或いはデータ等)を含むことを特徴とする。また本発明に係るプログラムは、コンピュータにより使用可能なプログラムであって、上記手段を実現(実行)するための処理ルーチンを含むことを特徴とする。

[0017]

本発明によれば、所与の条件が成立する前は、モーション生成によりオブジェクトが動き、所与の条件が成立すると、モーション再生によりオブジェクトが動くようになる。このようにすれば、モーション生成によってはその実現が難しいオブジェクトの動きが必要な状況が生じた場合にも、容易にこれに対処できるようになる。

[0018]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、オブジェクトがヒットされてから所与の時間が経過した場合及びオブジェクトのパラメータが所与の値になった場合の少なくとも一方の場合に、オブジェクトのモーションを物理シミュレーションにより生成する処理から、オブジェクトのモーションをモーションデータに基づき再生する処理に切り替えることを特徴とする。但し、本発明における所与の条件は、このような、所与の時間が経過したという条件や、パラメータが所与の値になったという条件に限定されるものではない。

[0019]

また本発明に係る画像生成システム、情報記憶媒体及びプログラムは、物理シミュレーションにより生成されるモーションとモーションデータに基づき再生されるモーションとを繋ぐ繋ぎモーションを、オブジェクトに行わせることを特徴とする。このようにすれば、モーション生成、モーション再生間の切り替え時において、モーションを滑らかに且つ自然に変化させることができるようになる。

[0020]

【発明の実施の形態】

以下、本発明の好適な実施形態について図面を用いて説明する。なお以下では、本発明を、ガン型コントローラを用いたガンゲーム(シューティングゲーム) に適用した場合を例にとり説明するが、本発明はこれに限定されず、種々のゲームに適用できる。

[0021]

1. 構成

図1に、本実施形態を業務用ゲームシステムに適用した場合の構成例を示す。

[0022]

プレーヤ500は、本物のマシンガンを模して作られたガン型コントローラ(広義にはシューティングデバイス)502を構える。そして、画面504に映し出される敵キャラクタ(広義にはオブジェクト)などの標的オブジェクトを狙ってシューティングすることでガンゲームを楽しむ。

[0023]

特に、本実施形態のガン型コントローラ502は、引き金を引くと、仮想的なショット(弾)が高速で自動的に連射される。従って、あたかも本物のマシンガンを撃っているかのような仮想現実感をプレーヤに与えることができる。

[0024]

なお、ショットのヒット位置(着弾位置)は、ガン型コントローラ502に光センサを設け、この光センサを用いて画面の走査光を検知することで検出してもよいし、ガン型コントローラ502から光(レーザー光)を発射し、この光の照射位置をCCDカメラなどを用いて検知することで検出してもよい。

[0025]

図2に、本実施形態のブロック図の一例を示す。なお同図において本実施形態は、少なくとも処理部100を含めばよく(或いは処理部100と記憶部140、或いは処理部100と記憶部140と情報記憶媒体150を含めばよく)、それ以外のブロック(例えば操作部130、画像生成部160、表示部162、音生成部170、音出力部172、通信部174、I/F部176、メモリーカード180等)については、任意の構成要素とすることができる。

[0026]

ここで処理部100は、システム全体の制御、システム内の各ブロックへの命令の指示、ゲーム演算などの各種の処理を行うものであり、その機能は、CPU (CISC型、RISC型)、DSP、或いはASIC (ゲートアレイ等) などのハードウェアや、所与のプログラム (ゲームプログラム) により実現できる。

[0027]

操作部130は、プレーヤが操作データを入力するためのものであり、その機能は、図1のガン型コントローラ502、レバー、ボタンなどのハードウェアにより実現できる。

[0028]

記憶部140は、処理部100、画像生成部160、音生成部170、通信部174、I/F部176などのワーク領域となるもので、その機能はRAMなどのハードウェアにより実現できる。

[0029]

情報記憶媒体(コンピュータにより使用可能な記憶媒体)150は、プログラムやデータなどの情報を格納するものであり、その機能は、光ディスク(CD、DVD)、光磁気ディスク(MO)、磁気ディスク、ハードディスク、磁気テープ、或いは半導体メモリ(ROM)などのハードウェアにより実現できる。処理部100は、この情報記憶媒体150に格納される情報に基づいて本発明(本実施形態)の種々の処理を行う。即ち情報記憶媒体150には、本発明(本実施形態)の手段(特に処理部100に含まれるブロック)を実現(実行)するための種々の情報(プログラム、データ)が格納される。

[0030]

なお、情報記憶媒体150に格納される情報の一部又は全部は、システムへの 電源投入時等に記憶部140に転送されることになる。また情報記憶媒体150 に記憶される情報は、本発明の処理を行うためのプログラムコード、画像情報、 音情報、表示物の形状情報、テーブルデータ、リストデータ、プレーヤ情報や、 本発明の処理を指示するための情報、その指示に従って処理を行うための情報等 の少なくとも1つを含むものである。

[0031]

画像生成部160は、処理部100からの指示等にしたがって、各種の画像を 生成し表示部162に出力するものであり、その機能は、画像生成用ASIC、 CPU、或いはDSPなどのハードウェアや、所与のプログラム(画像生成プロ グラム)、画像情報により実現できる。

[0032]

音生成部170は、処理部100からの指示等にしたがって、各種の音を生成し音出力部172に出力するものであり、その機能は、音生成用ASIC、CPU、或いはDSPなどのハードウェアや、所与のプログラム(音生成プログラム)、音情報(波形データ等)により実現できる。

[0033]

通信部174は、外部装置(例えばホスト装置や他の画像生成システム)との間で通信を行うための各種の制御を行うものであり、その機能は、通信用ASIC、或いはCPUなどのハードウェアや、所与のプログラム(通信プログラム)により実現できる。

[0034]

なお本発明(本実施形態)の処理を実現するための情報は、ホスト装置(サーバー)が有する情報記憶媒体からネットワーク及び通信部174を介して情報記憶媒体150に配信するようにしてもよい。このようなホスト装置(サーバー)の情報記憶媒体の使用も本発明の範囲内に含まれる。

[0035]

また処理部100の機能の一部又は全部を、画像生成部160、音生成部17 0、又は通信部174の機能により実現するようにしてもよい。或いは、画像生 成部160、音生成部170、又は通信部174の機能の一部又は全部を、処理 部100の機能により実現するようにしてもよい。

[0036]

I/F部176は、処理部100からの指示等にしたがってメモリーカード(広義には、携帯型ゲーム機などを含む携帯型情報記憶装置)180との間で情報交換を行うためのインターフェースとなるものであり、その機能は、メモリーカードを挿入するためのスロットや、データ書き込み・読み出し用コントローラI

Cなどにより実現できる。なお、メモリーカード180との間の情報交換を赤外線などの無線を用いて実現する場合には、I/F部176の機能は、半導体レーザ、赤外線センサーなどのハードウェアにより実現できる。

[0037]

処理部100は、ゲーム演算部110を含む。

[0038]

ここでゲーム演算部110は、コイン(代価)の受け付け処理、各種モードの設定処理、ゲームの進行処理、選択画面の設定処理、オブジェクト(キャラクタ、移動体)の位置や回転角度(X、Y又は乙軸回り回転角度)を決める処理、視点位置や視線角度を決める処理、オブジェクトのモーションを再生又は生成する処理、オブジェクト空間へオブジェクトを配置する処理、ヒットチェック処理、ゲーム結果(成果、成績)を演算する処理、複数のプレーヤが共通のゲーム空間でプレイするための処理、或いはゲームオーバー処理などの種々のゲーム演算処理を、操作部130からの操作データ、メモリーカード180からのデータ、ゲームプログラムなどに基づいて行う。

[0039]

ゲーム演算部110は、ヒットチェック部112、モーション再生部114、 モーション生成部116、切り替え部122を含む。

[0040]

ここで、ヒットチェック部112は、ガン型コントローラを用いてプレーヤが 発射したショットがオブジェクトにヒットしたか否かを調べるヒットチェック処理を行う。なお、処理負担の軽減化のためには、オブジェクトの形状を簡易化し た簡易オブジェクトを用いてヒットチェック処理を行うことが望ましい。

[0041]

モーション再生部114は、オブジェクト(敵キャラクタ等)のモーションを、モーションデータ記憶部142に記憶されているモーションデータに基づいて再生する処理を行う。即ち、モーションデータ記憶部142には、オブジェクトの各基準モーションでの各部位(パーツ)の位置データや角度データを含むモーションデータが記憶されている。モーション再生部114は、このモーションデ

ータを読み出し、このモーションデータに基づいてオブジェクトの各部位を動か すことで、オブジェクトのモーションを再生する。

[0042]

モーション生成部116は、オブジェクトのモーションを、物理シミュレーション (物理計算を利用したシミュレーション。物理計算は擬似的な物理計算でもよい)により生成する処理を行う。即ち本実施形態では、ヒット (被弾) 時等における、オブジェクト (敵キャラクタ等) のモーションを、モーションデータに基づくモーション再生ではなく、物理シミュレーションによりリアルタイムに生成するようにしている。このように物理シミュレーションによりモーションを生成することで、モーションデータに基づくモーション再生に比べて、バラエティ度が高くリアルなモーション表現を、使用データ量を抑えながら実現できるようになる。

[0043]

モーション生成部116は、ヒット(被弾)時モーション生成部118と下半 身モーション生成部120を含む。

[0044]

ここで、ヒット時モーション生成部118は、ヒット時におけるオブジェクトのモーションを生成する処理を行う。より具体的には、オブジェクトの第Nの部位がヒットされた場合には、ヒット情報(ヒット方向を向くカベクトル等)に基づく物理シミュレーションにより、その第Nの部位を動かすと共に、隣の第N+1、第N+2、第N+3の部位等にヒット情報を順次伝達(伝搬)する(例えばその大きさを順次減衰させながら伝達する)。そして、伝達されたヒット情報に基づく物理シミュレーションにより、これらの第N+1、第N+2、第N+3の部位等を動かす。このようにしてオブジェクトのモーションを生成すれば、高速連射によりショットが連続してヒットした場合におけるオブジェクトのリアルなモーションを、少ない処理負担で表現できるようになる。

[0045]

また下半身モーション生成部120は、ヒット時のオブジェクトのよろけ動作 をリアルに表現するために、オブジェクトの下半身についてのモーションを特別 なアルゴリズムを用いて生成している。より具体的には、接地している第1の部位(例えば左足)を支点として倒れるようにオブジェクトを動かす。そして、オブジェクトが倒れるのを制限する位置(例えば仮想重心を接地面に投影した位置に関して第1の部位と点対称の位置)に、接地していない第2の部位(例えば右足)の移動目標位置を設定し、この移動目標位置に第2の部位を移動させる。このようにしてオブジェクトのモーションを生成すれば、よろけながらもなかなか倒れないというオブジェクトのモーション表現が可能になる。

[0046]

切り替え部122は、例えばオブジェクトがヒットされた場合に、モーション 再生からモーション生成に切り替える処理を行う。或いは、所与の条件が成立し た場合(ヒットされてから所与の時間が経過したり、体力パラメータが零になっ た場合)に、モーション生成からモーション再生に切り替える処理を行う。この ようにすれば、モーション生成による表現が難しい場面では、モーション再生に よりオブジェクトの動きを表現し、少ないデータ量でバラエティ度の高い動きが 要請される場面では、モーション生成によりオブジェクトの動きを表現できるよ うになる。

[0047]

なお、本実施形態の画像生成システムは、1人のプレーヤのみがプレイできる シングルプレーヤモード専用のシステムにしてもよいし、このようなシングルプ レーヤモードのみならず、複数のプレーヤがプレイできるマルチプレーヤモード も備えるシステムにしてもよい。

[0048]

また複数のプレーヤがプレイする場合に、これらの複数のプレーヤに提供する ゲーム画像やゲーム音を、1つの端末を用いて生成してもよいし、ネットワーク (伝送ライン、通信回線) などで接続された複数の端末を用いて生成してもよい

[0049]

2. 本実施形態の特徴

さて、本実施形態では、図3に示すように、敵キャラクタ(オブジェクト)1

○が、複数の部位(右手12、右前腕14、右上腕16、胸18、腰20、左手22、左前腕24、左上腕26、頭30、右足32、右すね34、右股36、左足42、左すね44、左股46)により構成されている。なお、これらの部位(パーツ)の位置や回転角度(方向)は、スケルトンモデルを構成する関節J○~J13の位置や骨(アーク)A0~A18の回転角度として表すことができる。但し、これらの骨、関節は仮想的なものであり、現実に表示されるオブジェクトではない。

[0050]

本実施形態では、敵キャラクタを構成する部位が親子(階層)構造を有している(実際には関節が親子構造を有する)。即ち、手12、22の親は前腕14、24であり、前腕14、24の親は上腕16、26であり、上腕16、26の親は胸18であり、胸18の親は腰20となる。また、頭30の親は胸18となる。また、足32、42の親はすね34、44であり、すね34、44の親は股36、46であり、股36、46の親は腰20となる。

[0051]

モーションデータ記憶部には、これらの部位(関節、骨)の位置及び回転角度が、モーションデータとして記憶されている。例えば、歩きモーションが、MP 0、MP1、MP2・・・MPNという基準モーションにより構成されているとする。するとこれらの各基準モーションMP0、MP1、MP2・・・MPNでの各部位の位置及び回転角度が、モーションデータとして予め記憶されている。そして、例えば基準モーションMP0の各部位の位置及び回転角度を読み出し、次に基準モーションMP1の各部位の位置及び回転角度を読み出し、次に基準モーションMP1の各部位の位置及び回転角度を読み出すというように、基準モーションのモーションデータを時間経過に伴い順次読み出すことで、モーション再生が実現される。

[0052]

なお、モーションデータ記憶部に記憶するモーションデータは、一般的には、 モーションキャプチャにより取得したり、デザイナが作成する。また、部位(関 節、骨)の位置、回転角度は、親の部位の位置、回転角度に対する相対的な位置 、相対的な回転角度で表される。 [0053]

本実施形態の第1の特徴は、ヒット時における敵キャラクタ(オブジェクト) のモーションを、物理シミュレーションを用いて生成する点にある。

[0054]

例えば図4において、敵キャラクタの前腕14にプレーヤのショット(弾)がヒットすると、まず、ヒットカベクトルFHO(広義にはヒット情報)に基づき前腕14を動かす(回転させる、移動させる)。更に、このヒットカベクトルFHOを、FH1、FH2、FH3、FH4として親の部位である上腕16、胸18、腰20に順次伝達(伝搬)する。そして、伝達されたヒットカベクトルFH1~FH4により、上腕16、胸18、腰20を動かす。本実施形態では、このようにして、ヒット時における敵キャラクタのモーションをリアルタイムに生成している。

[0055]

より具体的には、ヒットカベクトルFH0は、その方向が、ヒットの方向(ショットの軌道方向)に向き、その大きさが、ヒットの威力を表すベクトルである。そして、関節J1とヒット位置(着弾位置)HPを結ぶベクトルHVと、ヒットカベクトルFH0との外積をとることで、回転モーメントが求められる。

[0056]

次に、この回転モーメントと前腕14の仮想質量に基づき、前腕14の角加速 度が算出される。そして、算出された角加速度に基づき、前腕14の角速度が算 出され、この角速度で前腕14がR0に示すように回転する。

[0057]

ヒットカベクトルFHO(ヒット情報)は、その大きさが減衰されてFH1として親の部位である上腕16に伝達される。より具体的には、このFH1は関節J1に作用し、このFH1による回転モーメントで、上腕16がR1に示すように回転する。

[0058]

次に、胸18に伝達されたFH2は関節J2に作用し、このFH2による回転 モーメントで、胸18がR2に示すように回転する。 [0059]

次に腰20に伝達されたFH3は関節J3に作用し、このFH3による回転モーメントで、腰20がR3に示すように回転する。また、腰20に伝達されたFH4は代表点RPに作用し、このFH4により、腰20がMT0に示すように移動する。なお、腰20がMT0の方向に移動すると、腰20以外の他の部位もMT0の方向に移動することになる。但し、この場合にも、腰20と他の部位との間の相対的な位置関係は変化しない。

[0060]

本実施形態により生成されたモーションの例を図5(A)、(B)、図6(A)、(B)に示す。このモーションは、敵キャラクタ10の頭にショットがヒットした場合に生成されたモーションの例である。

[0061]

図5(A)~図6(B)に示すように、本実施形態によれば、ヒット時における敵キャラクタ10のリアルなモーションを生成できる。そして、生成されるモーションは、ヒット位置やヒット方向やヒット力の大きさなどに応じて異なったものとなり、モーションデータに基づくモーション再生の手法に比べて、モーションのバリエーションを格段に増すことができる。

[0062]

即ち、モーション再生の手法では、ヒット位置に応じた何種類ものモーションデータを予め別々に用意しておく必要がある。例えば、図4のように前腕がヒットされた場合用のモーションデータと、図5(A)~図6(B)のように頭がヒットされた場合用のモーションデータとを別々に用意する必要がある。また、同じ頭がヒットされた場合も、前方向から頭がヒットされた場合用のモーションデータ、右方向から頭がヒットされた場合用のモーションデータ、後ろ方向から頭がヒットされた場合用のモーションデータ、を別々に用意しておく必要がある。

[0063]

ところが、モーションデータを記憶するメモリの容量は有限である。従って、 モーション再生の手法では、モーションのバリエーションの増加には限界がある

[0064]

これに対して、本実施形態によれば、上記のようなモーションデータを用意することなく、ヒット位置やヒット方向やヒット力の大きさなどに応じて異なる多様なモーションを生成できる。例えばショットのヒット位置に応じて、敵キャラクタの反応が細かく変化するようになる。従って、リアルで多様なモーション表現を少ないデータ量で実現できるようになる。

[0065]

また、モーション再生の手法では、図5 (A) ~図6 (B) のような、頭ヒット時用のモーションを再生している際に、例えば前腕がヒットされると、頭ヒット時用のモーションの再生が途中で打ち切られてしまい、敵キャラクタの動きが不自然なものになってしまう。

[0066]

これに対して、本実施形態によれば、頭がヒットされた後に前腕がヒットされても、モーションが途中で打ち切られるという事態が生じない。従って、ヒット時における敵キャラクタの動きを滑らかで連続的なものにすることができる。

[0067]

特に本実施形態では、図1で説明したように、プレーヤ500が所持するガン型コントローラ502は、マシンガンのようにショットを高速連射できるようになっているため、敵キャラクタに対して何発ものショットが連続してヒットする状況が生じる。更に本実施形態では、一発のショットが命中しただけでは敵キャラクタは消滅しないようになっている。従って、何発ものショットがヒットし、ショットがヒットする毎に、ヒット位置やヒット方向に応じてその動きが細かく変化するような敵キャラクタのモーションを表現する必要がある。

[0068]

モーション再生の手法により、このような高速連射時のモーション表現を実現 しようとすると、必要なモーションデータの量が過大になってしまう。このため 、モーション再生の手法では、このようなモーション表現は実質的に実現不可能 となる。これに対して、図4で説明したモーション生成の手法によれば、このよ うなモーション表現を容易に実現できるようになる。

[0069]

さて、本実施形態では、各部位を動かすヒット情報として、ヒットカベクトルを採用している。そして、図7(A)に示すように、例えばヒットカベクトルFHNにより回転モーメントLN×FHNを求め、求められた回転モーメントにより、第Nの部位を動かす(回転させる)。そして、ヒットカベクトルFHN+1、FHN+2を、隣の第N+1、第N+2の部位に順次伝達し、これらのヒットカベクトルで第N+1、第N+2の部位を動かす。より具体的には、フレームKでは、FHNを第Nの部位に作用させ、フレームK+1ではFHN+1を第N+1の部位に作用させ、フレームK+2ではFHN+2を第N+2の部位に作用させる。

[0070]

このようにすることで、ヒットカベクトルの衝撃により敵キャラクタの各部位 が動く様子を、ヒットカベクトルを隣の部位に順次伝達するだけという簡易な処 理で、リアルに表現できるようになる。

[0071]

そして、この場合に本実施形態では、各部位にヒットカベクトルを順次伝達する際に、伝達するヒットカベクトルの大きさを順次減衰(減衰率は例えば90%程度)させている。即ち、 | FHN | > | FHN+1 | > | FHN+2 | というように、ヒットカベクトルの大きさを減衰させる。このようにすることで、ヒット位置に近い部位ほど大きく動くようになり、現実世界の事象により近いリアルなモーション変化を、ヒットカベクトルの大きさを減少させるだけという簡易な処理で実現できるようになる。

[0072]

また本実施形態では、各部位の角速度に応じた回転抵抗力を、各部位に作用させるようにしている。

[0073]

例えば図7 (B) に示すように、第N の部位には、第N の部位の角速度 ω N の 大きさに応じた回転抵抗力F R N を作用させる。また、第N+1 の部位には、第N+1 の部位の角速度 ω N+1 の大きさに応じた回転抵抗力F R N+1 を回転と逆方向

に作用させる。また、第N+2の部位には、第N+2の部位の角速度 ω N+2の大きさに応じた回転抵抗力FRN+2を回転と逆方向に作用させる。

[0074]

このような回転抵抗力を作用させることで、各部位の角速度が急激に変化して しまい不自然なモーションになってしまう事態を効果的に防止できるようになる

[0075]

また本実施形態では、敵キャラクタを所与の姿勢に戻すための復元力を、各部 位に作用させている。

[0076]

例えば図8に示すように、ヒットカベクトルFHにより敵キャラクタの姿勢が変化した場合に、敵キャラクタを、点線で示されるデフォルトの姿勢に戻すようにする。

[0077]

このようにすれば、高速連射により何発ものショットがヒットすることで、敵キャラクタの姿勢が極端に崩れてしまうというような事態を防止できる。ショットが連続してヒットしても、ヒットする毎に復元力により敵キャラクタが元のデフォルト姿勢に少しずつ戻るようになるからである。これにより、多くのショットがヒットしても、なかなか倒されないような敵キャラクタを表現できるようになり、マシンガンゲームに好適な敵キャラクタをゲームに登場させることができるようになる。

[0078]

なお、敵キャラクタをデフォルト姿勢に戻す処理は、各部位のデフォルトの回 転角度を記憶部に保持しておき、このデフォルトの角度に、各部位の角度を戻す ように処理することで実現できる。

[0079]

本実施形態の第2の特徴は、敵キャラクタのヒット時に、モーションデータに 基づくモーション再生から物理シミュレーションによるモーション生成に切り替 える点にある。 [0080]

例えば図9(A)のE1に示すように、敵キャラクタがヒットされる前においては、モーション再生により敵キャラクタの動きが表現される。即ち、所定の場所に移動したり、物陰に隠れたり、プレーヤの前に出現したりする敵キャラクタの動きについては、モーションデータに基づくモーション再生により表現する。

[0081]

一方、E2に示すように、敵キャラクタがヒットされると、モーション再生からモーション生成に切り替わる。即ち、例えば図4で説明したようなモーション 生成手法により、ヒット時の敵キャラクタの動きを表現する。

[0082]

ヒット前における敵キャラクタの動きに対しては、プレーヤのゲーム操作の影響がそれほど及ばない。従って、モーションデータに基づくモーション再生だけで、敵キャラクタの動きを十分に表現できる。また、物陰に隠れたり、プレーヤの前に出現する動きなどを、モーション生成で実現しようとすると、処理の複雑化、処理負担の増大化を招く。

[0083]

一方、ヒット時における敵キャラクタの動きに対しては、プレーヤのゲーム操作の影響が強く及ぶ。即ち、プレーヤがどの敵キャラクタをどの方向からどのように射撃するかは、プレーヤの任意であり、ゲーム前には全く予期できない。このため、ヒット時においては、プレーヤのゲーム操作(射撃操作)に応じて、敵キャラクタの動きを細かく変化させる必要がある。従って、モーション再生よりも、図4で説明したようなモーション生成により敵キャラクタの動きを表現する方が望ましい。また、ヒット時の動きについては、物陰に隠れたり、プレーヤの前に出現する動きなどに比べて、物理シミュレーションに基づくモーション生成に適している。

[0084]

本実施形態では、以上の点に着目して、図9(A)のE2に示すように、敵キャラクタのヒット時に、モーション再生からモーション生成に切り替えている。 これにより、状況に応じた適切な処理で、敵キャラクタを動かすことができるよ うになる。

[0085]

本実施形態の第3の特徴は、所与の条件が成立した場合に、物理シミュレーションによるモーション生成からモーションデータに基づくモーション再生に切り 替える点にある。

[0086]

例えば図9(A)のE3では、ヒット後に所与の時間TMが経過したため、モーション生成からモーション再生に切り替えている。

[0087]

即ち、E4のように短時間で連続して敵キャラクタにショットがヒットしている場合には、図4で説明したようなモーション生成により敵キャラクタを動かす。これにより、ショットがヒットする毎にヒット位置やヒット方向に応じてその動きが細かく変化する敵キャラクタを表現できる。

[0088]

一方、E3のように、ショットがヒットした後に所与の時間TMが経過した場合には、敵キャラクタに対する連射はもはや行われていないと考えられる。従って、この場合には、モーションデータに基づくモーション再生を行うようにする。このようにすることで、プレーヤにより攻撃された後に、他の場所に移動したり、物陰に隠れたりするなどの敵キャラクタの動きを表現できるようになる。

[0089]

また図9 (B) のE 5では、敵キャラクタの体力パラメータが0 (所与の値) になったため、モーション生成からモーション再生に切り替えている。即ち、この場合には、敵キャラクタを完全に転倒させるモーションを再生し、敵キャラクタを消滅させる。

[0090]

このように、体力パラメータが O になった場合には、その敵キャラクタの運命は、消滅するという運命にもはや決まっており、プレーヤのゲーム操作の影響が及ぶ余地がない。従って、この場合には、モーション生成ではなくモーション再生により敵キャラクタの動きを表現する。このようにすれば、予め用意されたモ

ーションデータに基づいてリアルに敵キャラクタを転倒させることが可能になり、ゲームの演出効果を高めることができる。

[0091]

なお、モーション生成とモーション再生を切り替える場合には、物理シミュレーションにより生成されるモーションとモーションデータに基づき再生されるモーションとを繋ぐ繋ぎモーションを再生(或いは生成)することが望ましい。

[0092]

例えば図10(A)では、F1が、モーション生成とモーション再生の切り替えポイントになっている。従って、この場合には、生成された最後のモーションMGMと、再生される最初のモーションMP0とを繋ぐ繋ぎモーションを再生(又は生成)するようにする。

[0093]

また図10(B)では、F2が、モーション生成とモーション再生の切り替えポイントになっている。従って、この場合には、生成された最後のモーションMGNと、再生される最初のモーションMP0とを繋ぐ繋ぎモーションを再生(又は生成)するようにする。

[0094]

このようにすれば、モーション生成のどの時点で切り替わっても、モーション を滑らかに繋ぐことが可能となり、生成される画像の画質やリアル度を高めるこ とができる。

[0095]

なお、繋ぎモーションの再生は、図11に示すようなモーション補間により実現することが望ましい。即ち、モーションM0、M1を、重み係数 α を0から1に変化させながら、例えばM2= α ×M0+(1- α)×M1という計算式により補間して、モーションM2を得る(実際には、位置や回転角度を上記計算式により補間する)。この場合、図10(A)、(B)のMGM、MGNが図11のM0になり、MP0がM1になり、得られる繋ぎモーションがM2になる。

[0096]

3. 本実施形態の処理

次に、本実施形態の詳細な詳細例について、図12、図13、図14のフロー チャートを用いて説明する。

[0097]

図12は、モーション再生とモーション生成の切り替え処理に関するフローチャートである。

[0098]

まず、モーションデータに基づくモーション再生を行う(ステップS1)。例 えば、所定の場所に移動したり、物陰に隠れたり、プレーヤの前に現れるという ような敵キャラクタの動きは、モーション再生により実現する。

[0099]

次に、プレーヤからのショットがヒットしたか否かを判断し(ステップS2)、ヒットしなかった場合には、ステップS1に戻りモーション再生を続行する。一方、ヒットした場合には、体力パラメータが0か否かを判断する(ステップS3)。そして、体力パラメータが0でない場合には、図9(A)のE2に示すように、物理シミュレーションによるモーション生成処理に移行する(ステップS4)。

[0100]

次に、ヒット後から所与の時間が経過したか否かを判断し(ステップS5)、 経過していない場合には、プレーヤからのショットがヒットしたか否かを判断す る(ステップS6)。そして、ヒットした場合には、ステップS3で体力パラメ ータが0か否かを判断し、0でない場合にはステップS4のモーション生成処理 を続行する。一方、ヒットしなかった場合には、ステップS3の体力パラメータ の判断処理を行うことなく、ステップS4のモーション生成処理を続行する。

[0101]

ステップS5で所与の時間が経過したと判断された場合には、図10(A)、(B)で説明したように、繋ぎモーションを再生(又は生成)する処理を行う(ステップS7)。そして、図9(A)のE3に示すように、モーション再生処理に切り替える。

[0102]

ステップS3で、体力パラメータが0であると判断された場合には、転倒モーションへの繋ぎモーションを再生(又は生成)する(ステップS8)。そして、図9(B)のE5に示すように、転倒モーションの再生処理に移行し(ステップS9)、敵キャラクタを消滅させる(ステップS10)。

[0103]

図13、図14は、ヒット時のモーション生成処理に関するフローチャートである。

[0104]

まず、処理対象となる部位が、ヒットされた部位又はヒットカベクトルが伝達された部位かを判断し(ステップT1)、そのような部位でない場合にはステップT5に移行する。一方、そのような部位である場合には、図4で説明したように、その部位におけるヒット位置HPとヒットカベクトルFH0を得る(ステップT2)。なお、ステップT1での判断は、ヒットされた又はヒットカベクトルが伝達された場合にオンにセットされるヒットフラグに基づいて行われることになる。

[0105]

次に、図7(A)で説明したように、ヒットカベクトルを、その大きさを減衰 させながら、親の部位に伝達する(ステップT3)。なお、ヒットカベクトルが 伝達された部位については、そのヒットフラグがオンにセットされる。

[0106]

次に、ヒットカベクトルに基づき回転モーメントを算出し、その回転モーメントに基づき部位の角速度を算出する(ステップT4)。例えば図7(A)の第Nの部位では、回転モーメントLN×FHNが算出され、この回転モーメントに基づき第Nの部位の角速度が算出される。

[0107]

次に、図7(B)で説明したように、部位の角速度に比例した回転抵抗力を算出し、その回転抵抗力に基づき部位の角速度を変化(減少)させる(ステップT5)。そして、図8で説明したように、敵キャラクタをデフォルトの姿勢に戻すための復元力を算出し、その復元力に基づき部位の角速度を変化させる(ステッ

プT6)。

[0108]

次に、処理対象となる部位が腰である場合には、ヒットカベクトルに基づき腰の移動速度を算出する(ステップT7)。例えば図4において、FH4に基づいて腰20(代表点RP)の移動速度を算出する。

[0109]

次に、処理対象となる部位が腰の場合には、算出された移動速度と角速度に基づいて、その位置と回転速度を更新し、それ以外の部位の場合には、算出された 角速度に基づき、その回転角度を更新する(ステップT8)。即ち、当該フレー ムでの、各部位の位置や回転角度を求める。

[0110]

最後に、全ての部位についての処理が終了したか否かを判断し(ステップT9)、終了していない場合にはステップT1に戻る。

[0111]

4. ハードウェア構成

次に、本実施形態を実現できるハードウェアの構成の一例について図15を用いて説明する。同図に示すシステムでは、CPU1000、ROM1002、RAM1004、情報記憶媒体1006、音生成IC1008、画像生成IC1010、I/Oポート1012、1014が、システムバス1016により相互にデータ送受信可能に接続されている。そして前記画像生成IC1010にはディスプレイ1018が接続され、音生成IC1008にはスピーカ1020が接続され、I/Oポート1012にはコントロール装置1022が接続され、I/Oポート1014には通信装置1024が接続されている。

[0112]

情報記憶媒体1006は、プログラム、表示物を表現するための画像データ、音データ等が主に格納されるものである。例えば家庭用ゲームシステムではゲームプログラム等を格納する情報記憶媒体としてDVD、ゲームカセット、CDROM等が用いられる。また業務用ゲームシステムではROM等のメモリが用いられ、この場合には情報記憶媒体1006はROM1002になる。

[0113]

コントロール装置1022はゲームコントローラ、操作パネル等に相当するものであり、プレーヤがゲーム進行に応じて行う判断の結果をシステム本体に入力するための装置である。

[0114]

情報記憶媒体1006に格納されるプログラム、ROM1002に格納されるシステムプログラム(システム本体の初期化情報等)、コントロール装置1022によって入力される信号等に従って、CPU1000はシステム全体の制御や各種データ処理を行う。RAM1004はこのCPU1000の作業領域等として用いられる記憶手段であり、情報記憶媒体1006やROM1002の所与の内容、あるいはCPU1000の演算結果等が格納される。また本実施形態を実現するための論理的な構成を持つデータ構造は、このRAM又は情報記憶媒体上に構築されることになる。

[0115]

更に、この種のシステムには音生成IC1008と画像生成IC1010とが設けられていてゲーム音やゲーム画像の好適な出力が行えるようになっている。音生成IC1008は情報記憶媒体1006やROM1002に記憶される情報に基づいて効果音やバックグラウンド音楽等のゲーム音を生成する集積回路であり、生成されたゲーム音はスピーカ1020によって出力される。また、画像生成IC1010は、RAM1004、ROM1002、情報記憶媒体1006等から送られる画像情報に基づいてディスプレイ1018に出力するための画素情報を生成する集積回路である。なおディスプレイ1018として、いわゆるヘッドマウントディスプレイ(HMD)と呼ばれるものを使用することもできる。

[0116]

また、通信装置1024は画像生成システム内部で利用される各種の情報を外部とやりとりするものであり、他の画像生成システムと接続されてゲームプログラムに応じた所与の情報を送受したり、通信回線を介してゲームプログラム等の情報を送受することなどに利用される。

[0117]

そして図1~図14で説明した種々の処理は、プログラムやデータなどの情報を格納した情報記憶媒体1006、この情報記憶媒体1006からの情報等に基づいて動作するCPU1000、画像生成IC1010或いは音生成IC1008等で行われる処理は、CPU1000あるいは汎用のDSP等によりソフトウェア的に行ってもよい。

[0118]

図1に示すような業務用ゲームシステムに本実施形態を適用した場合には、内蔵されるシステムボード(サーキットボード)1106に対して、CPU、画像生成IC、音生成IC等が実装される。そして、本実施形態の処理(本発明の手段)を実行(実現)するための情報は、システムボード1106上の情報記憶媒体である半導体メモリ1108に格納される。以下、この情報を格納情報と呼ぶ

[0119]

図16(A)に、本実施形態を家庭用のゲームシステムに適用した場合の例を示す。プレーヤはディスプレイ1200に映し出されたゲーム画像を見ながら、ゲームコントローラ1202、1204を操作してゲームを楽しむ。この場合、上記格納情報は、本体システムに着脱自在な情報記憶媒体であるDVD1206、メモリーカード1208、1209等に格納されている。

[0120]

図16(B)に、ホスト装置1300と、このホスト装置1300と通信回線(LANのような小規模ネットワークや、インターネットのような広域ネットワーク)1302を介して接続される端末1304-1~1304-nとを含む画像生成システムに本実施形態を適用した場合の例を示す。この場合、上記格納情報は、例えばホスト装置1300が制御可能な磁気ディスク装置、磁気テープ装置、半導体メモリ等の情報記憶媒体1306に格納されている。端末1304-1~1304-nが、CPU、画像生成IC、音処理ICを有し、スタンドアロンでゲーム画像、ゲーム音を生成できるものである場合には、ホスト装置1300からは、ゲーム画像、ゲーム音を生成するためのゲームプログラム等が端末1304-1

~1304-nに配送される。一方、スタンドアロンで生成できない場合には、ホスト装置1300がゲーム画像、ゲーム音を生成し、これを端末1304-1~1304-nに伝送し端末において出力することになる。

[0121]

なお、図16(B)の構成の場合に、本発明の処理を、ホスト装置(サーバー)と端末とで分散して処理するようにしてもよい。また、本発明を実現するための上記格納情報を、ホスト装置(サーバー)の情報記憶媒体と端末の情報記憶媒体に分散して格納するようにしてもよい。

[0122]

また通信回線に接続する端末は、家庭用ゲームシステムであってもよいし業務 用ゲームシステムであってもよい。そして、業務用ゲームシステムを通信回線に 接続する場合には、業務用ゲームシステムとの間で情報のやり取りが可能である と共に家庭用ゲームシステムとの間でも情報のやり取りが可能な携帯型情報記憶 装置(メモリーカード、携帯型ゲーム機)を用いることが望ましい。

[0123]

なお本発明は、上記実施形態で説明したものに限らず、種々の変形実施が可能である。

[0124]

例えば、本発明のうち従属請求項に係る発明においては、従属先の請求項の構成要件の一部を省略する構成とすることもできる。また、本発明の1の独立請求項に係る発明の要部を、他の独立請求項に従属させることもできる。

[0125]

また、各部位を動かす物理シミュレーションの手法は、図4などで説明した手法が特に望ましいが、これに限定されるものでなく種々の変形実施が可能である。また、ヒット情報は、処理の簡素化のためにはヒットカベクトルであることが特に望ましいが、これに限定されるものではなく、少なくとも各部位を動かすための情報であればよい。

[0126]

また、本実施形態では、敵キャラクタについてのモーション生成やモーション

再生について主に説明したが、モーション生成やモーション再生の対象となるオ ブジェクトは敵キャラクタに限定されず、プレーヤキャラクタや移動体など種々 のオブジェクトを考えることができる。

[0127]

また、本実施形態では、ショットによりオブジェクトがヒットされる場合を例にとり説明したが、本発明におけるオブジェクトのヒットは、これに限定されず、例えば、剣によるヒットや、パンチやキックによるヒット等も含まれる。

[0128]

また、モーション生成とモーション再生を切り替える発明においては、モーション生成の手法は、図4などで説明した手法に限定されるものではなく、何らかの物理シミュレーション(疑似物理シミュレーション)の要素を含むものであればよい。また、モーション生成とモーション再生の切り替えイベントとしては、本実施形態で説明したイベント(オブジェクトのヒット等)以外にも種々のイベントを考えることができる。

[0129]

また本発明はガンゲーム以外にも種々のゲーム(ガンゲーム以外のシューティングゲーム、格闘ゲーム、ロボット対戦ゲーム、スポーツゲーム、競争ゲーム、ロールプレイングゲーム、音楽演奏ゲーム、ダンスゲーム等)に適用できる。

[0130]

また本発明は、業務用ゲームシステム、家庭用ゲームシステム、多数のプレーヤが参加する大型アトラクションシステム、シミュレータ、マルチメディア端末、画像生成システム、ゲーム画像を生成するシステムボード等の種々の画像生成システムに適用できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本実施形態を業務用ゲームシステムに適用した場合の構成例を示す図である。

【図2】

本実施形態の画像生成システムのブロック図の例である。

【図3】

複数の部位により構成される敵キャラクタ(オブジェクト)の例について示す 図である。

【図4】

本実施形態におけるヒット時のモーション生成手法について説明するための図 である。

【図5】

図5 (A)、(B)は、本実施形態により生成されるモーションの例について 示す図である。

【図6】

図6(A)、(B)も、本実施形態により生成されるモーションの例について 示す図である。

【図7】

図7 (A)、(B)は、ヒットカベクトルの大きさを減衰させながら親の部位 に伝達する手法や、角速度に応じた回転抵抗力を各部位に作用させる手法につい て説明するための図である。

【図8】

敵キャラクタをデフォルトの姿勢に戻す手法について説明するための図である

【図9】

図9 (A)、(B)は、モーション生成とモーション再生を切り替える手法について説明するための図である。

【図10】

図10(A)、(B)は、繋ぎモーションを再生(又は生成)する手法について説明するための図である。

【図11】

モーション補間について説明するための図である。

【図12】

本実施形態の処理の詳細例について示すフローチャートである。

【図13】

本実施形態の処理の詳細例について示すフローチャートである。

【図14】

本実施形態の処理の詳細例について示すフローチャートである。

【図15】

本実施形態を実現できるハードウェアの構成の一例を示す図である。

【図16】

図16(A)、(B)は、本実施形態が適用される種々の形態のシステムの例を示す図である。

【符号の説明】

10 敵キャラクタ(オブジェクト)

12、22 手

14、24 前腕

16、26 上腕

18 胸

20 腰

30 頭

32、42 足

34、44 すね

36、46 股

A0~A18 骨

J0~J13 関節

R P 代表点

FH、FHO~FH4、FHN~FHN+2 ヒットカベクトル

ω N~ω N+2 角速度

FRN~FRN+2 回転抵抗力

100 処理部

110 ゲーム演算部

112 ヒットチェック部

114 モーション再生部

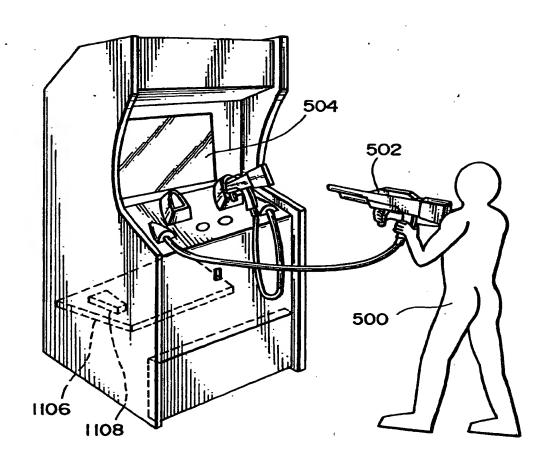
特平11-17131

- 116 モーション生成部
- 118 ヒット時モーション生成部
- 120 下半身モーション生成部
- 122 切り替え部
- 130 操作部
- 140 記憶部
- 142 モーションデータ記憶部
- 150 情報記憶媒体
- 160 画像生成部
- 162 表示部
- 170 音生成部
- 172 音出力部
- 174 通信部
- 176 I/F部
- 180 メモリーカード

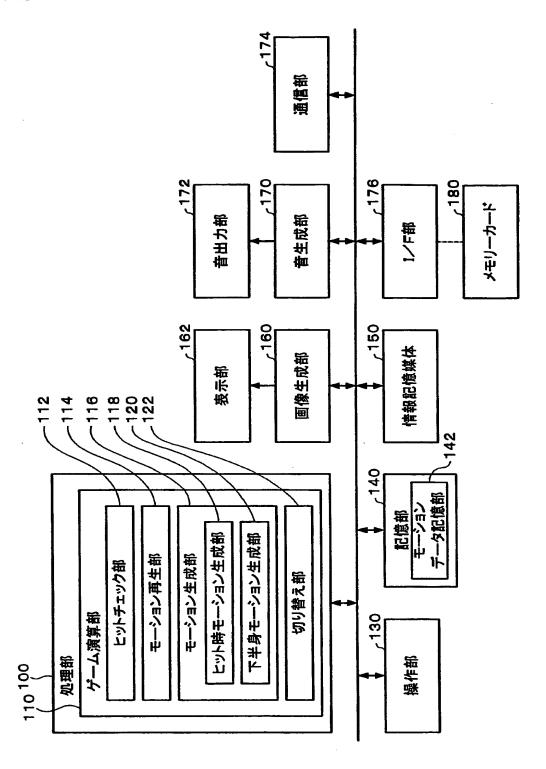
【書類名】

函面

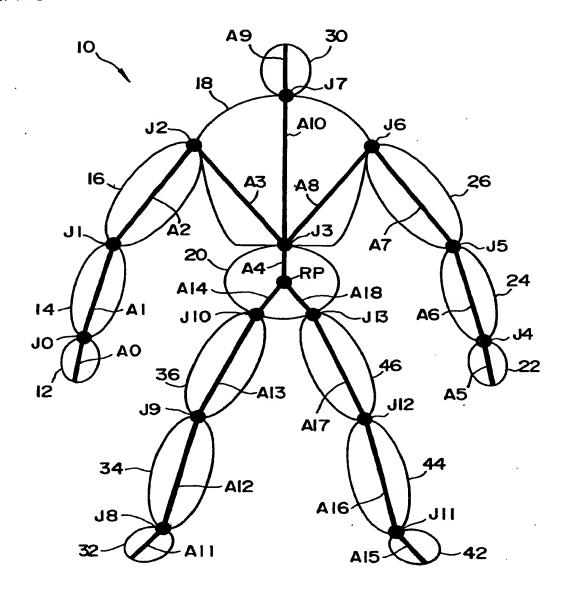
【図1】



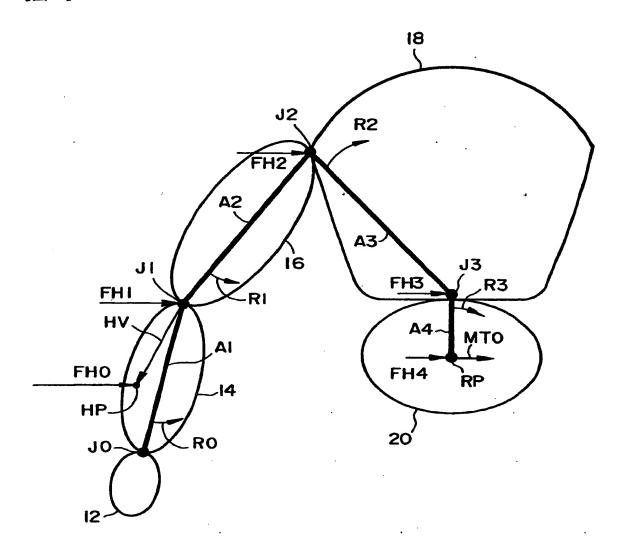
【図2】



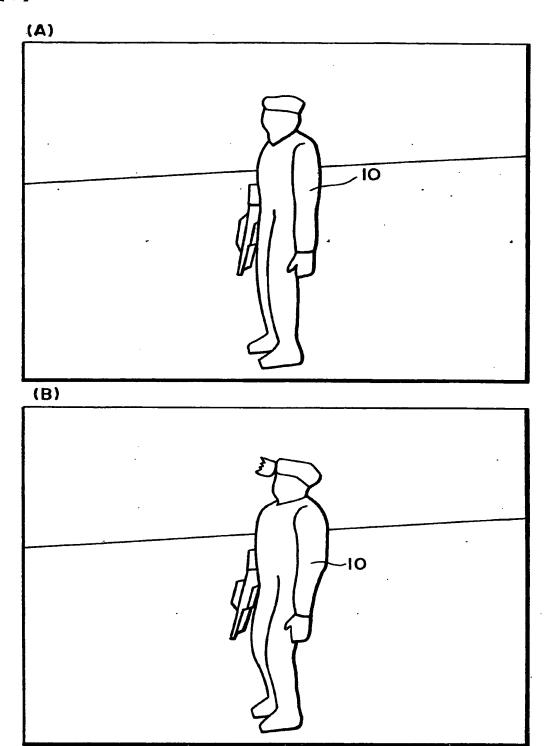
【図3】



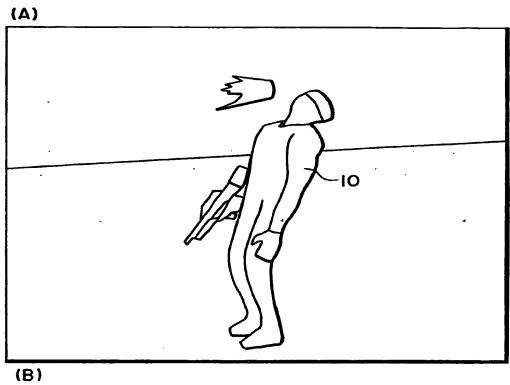
【図4】

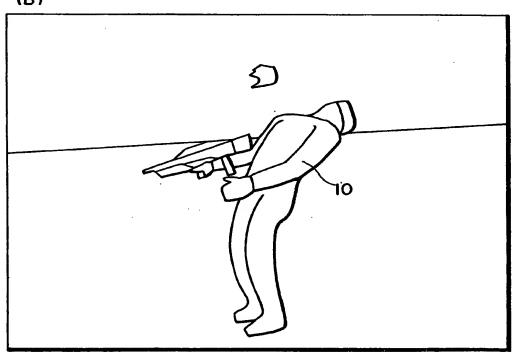


【図5】

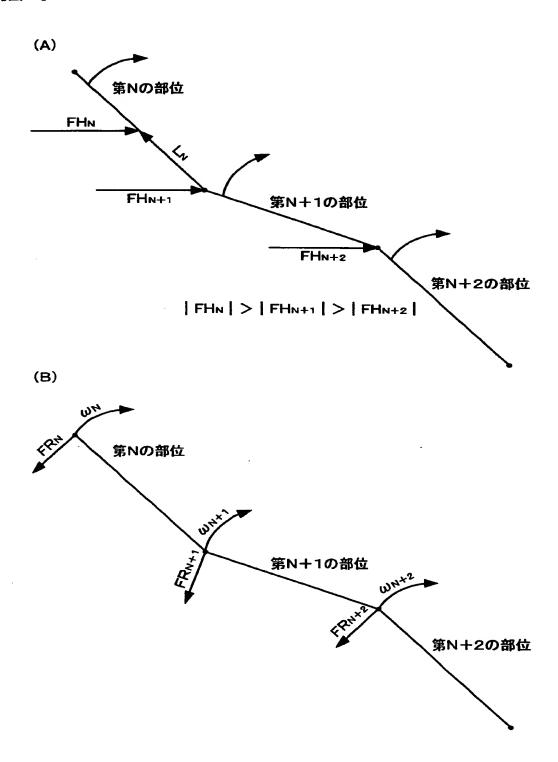


【図6】

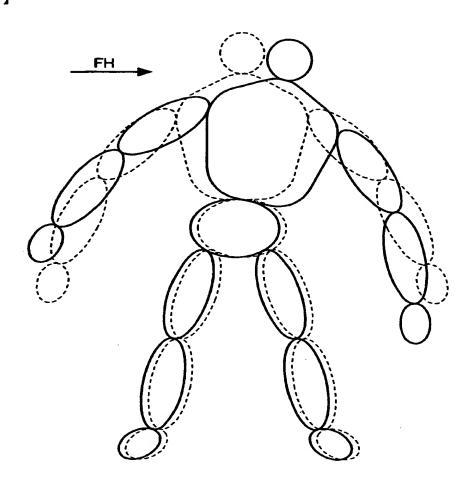




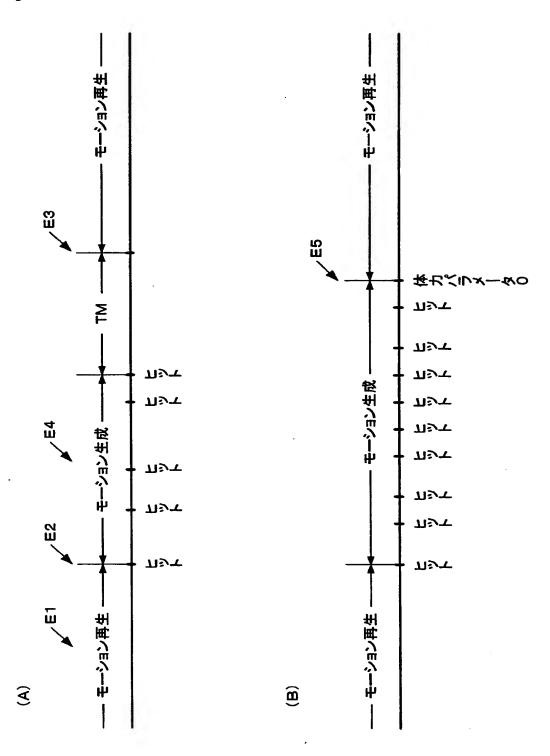
【図7】



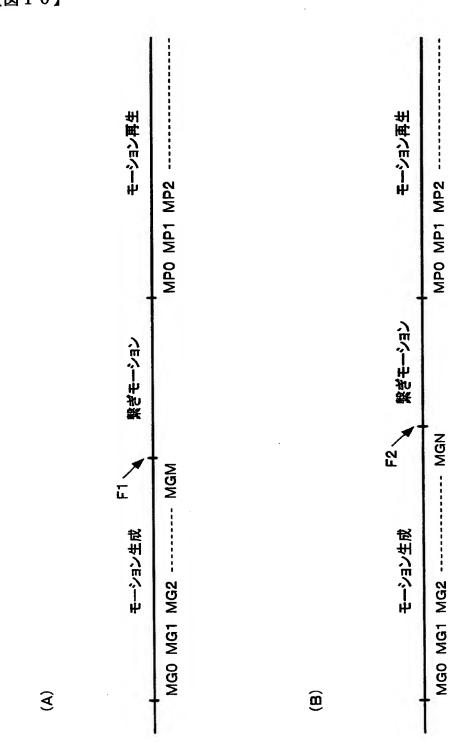
【図8】



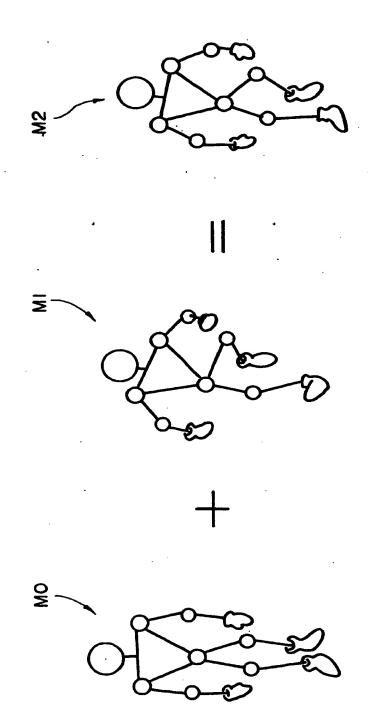
【図9】



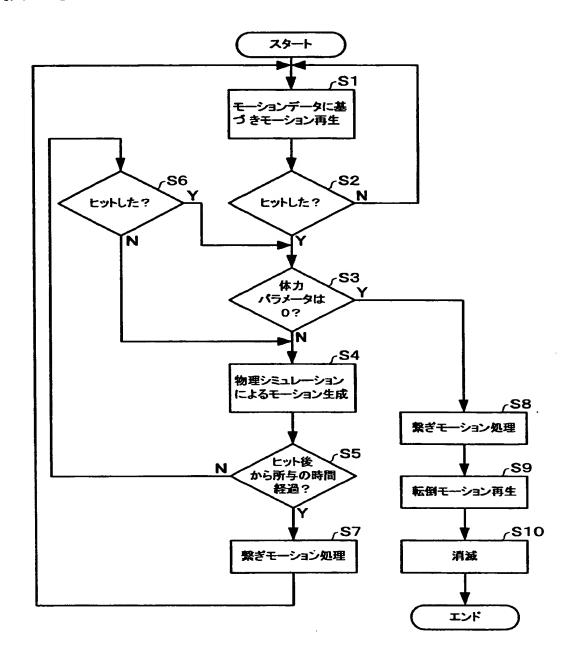
【図10】



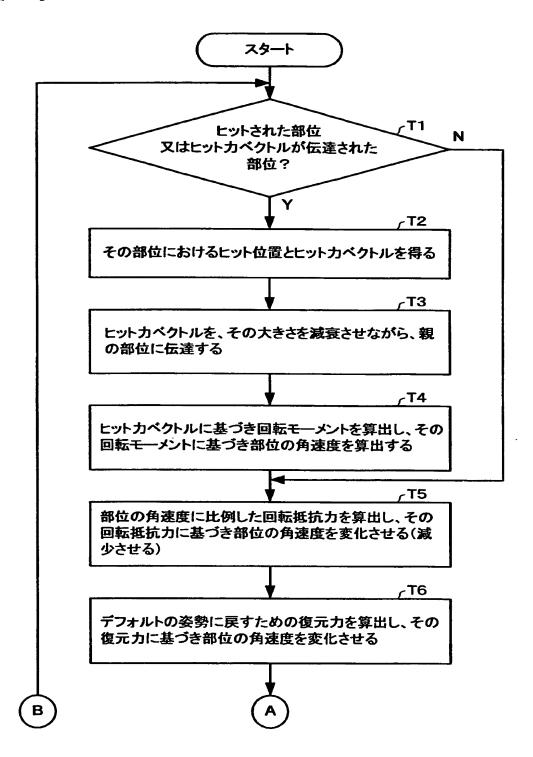
【図11】



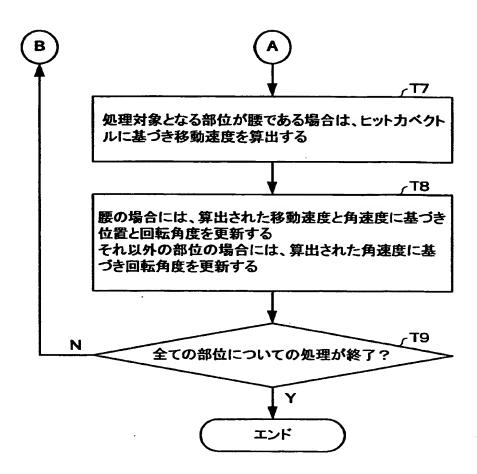
【図12】



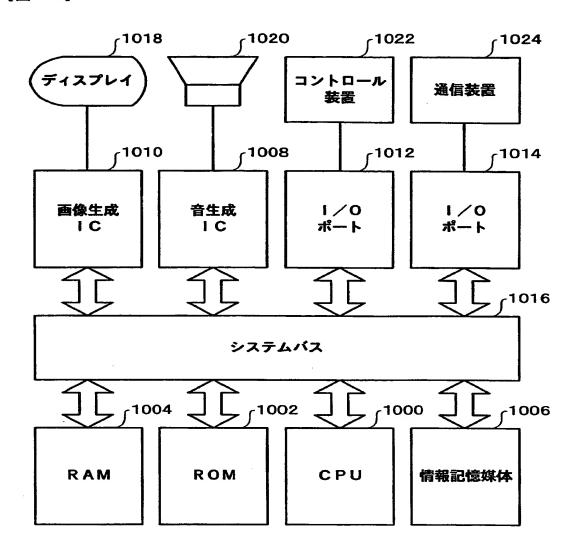
【図13】



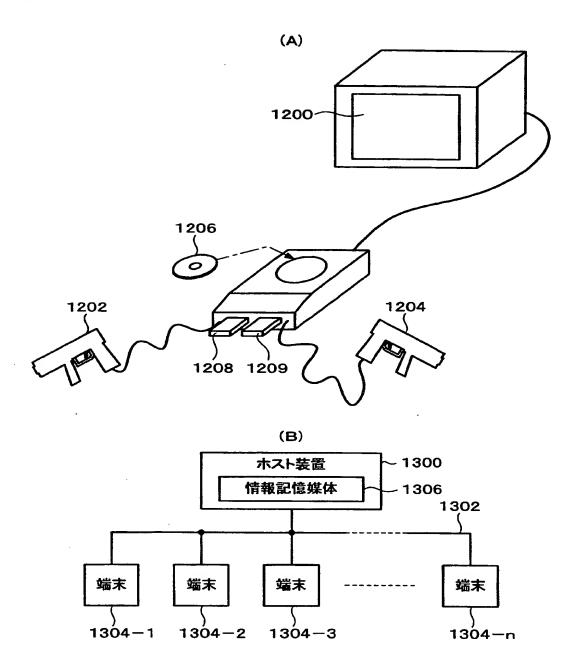
【図14】



【図15】



【図16】



【書類名】

要約書

【要約】

【課題】 リアルでバラエティ度が高く自然なモーション表現を少ないデータ量で実現できる画像生成システム及び情報記憶媒体を提供すること。

【解決手段】 敵キャラクタの前腕14がヒットされると、ヒットカベクトルF H0による物理シミュレーションで前腕14を動かすと共に、親の部位である上 腕16、胸18、腰20に、大きさが減衰されたヒットカベクトルFH1~FH 4を順次伝達し、FH1~FH4によりこれらの部位を動かして、オブジェクト のモーションを生成する。角速度に応じた回転抵抗力やデフォルト姿勢に戻す復 元力を各部位に作用させる。ヒット時に、モーションデータに基づくモーション 再生から物理シミュレーションによるモーション生成に切り替え、所与の時間が 経過したり、体力パラメータが0になった時に、モーション生成からモーション 再生に切り替える。切り替え時に、繋ぎモーションを再生又は生成する。

【選択図】 図4

出願人履歷情報

識別番号

[000134855]

1. 変更年月日

1990年 8月23日

[変更理由]

新規登録

住 所

東京都大田区多摩川2丁目8番5号

氏 名

株式会社ナムコ